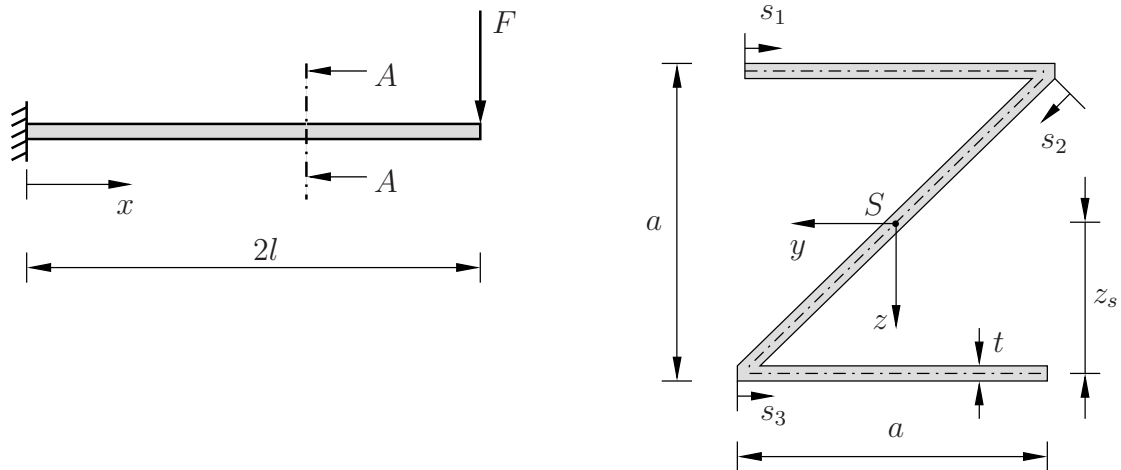


**Aufgabe 1** (Seite 1 von 3)

a)

Ein als masselos anzunehmender Balken, bestehend aus einem dünnwandigen Z-Profil ( $t \ll a$ ), ist an der linken Seite eingespannt und wird an seinem rechten Ende durch eine Kraft  $F$  belastet, deren Wirklinie durch den Schubmittelpunkt verläuft. Die Abmessungen des Querschnitts sind der Abbildung zu entnehmen.

Schnitt A – A:



Das Flächenträgheitsmoment  $I_y = \frac{3}{8} a^3 t$  und die Länge  $z_s = a/2$  sind für dieses System bereits berechnet.

Bestimmen Sie das statische Moment  $S_y(s_1)$  bezüglich der Koordinate  $s_1$  für den Teilbereich  $0 \leq s_1 \leq a$ . **(0,5 Punkte)**

$$S_y(s_1) = -\frac{1}{2} s_1 a t$$

Bestimmen Sie das statische Moment  $S_y(s_2)$  bezüglich der Koordinate  $s_2$  für den Teilbereich  $0 \leq s_2 \leq \sqrt{2} a$ . **(1,0 Punkte)**

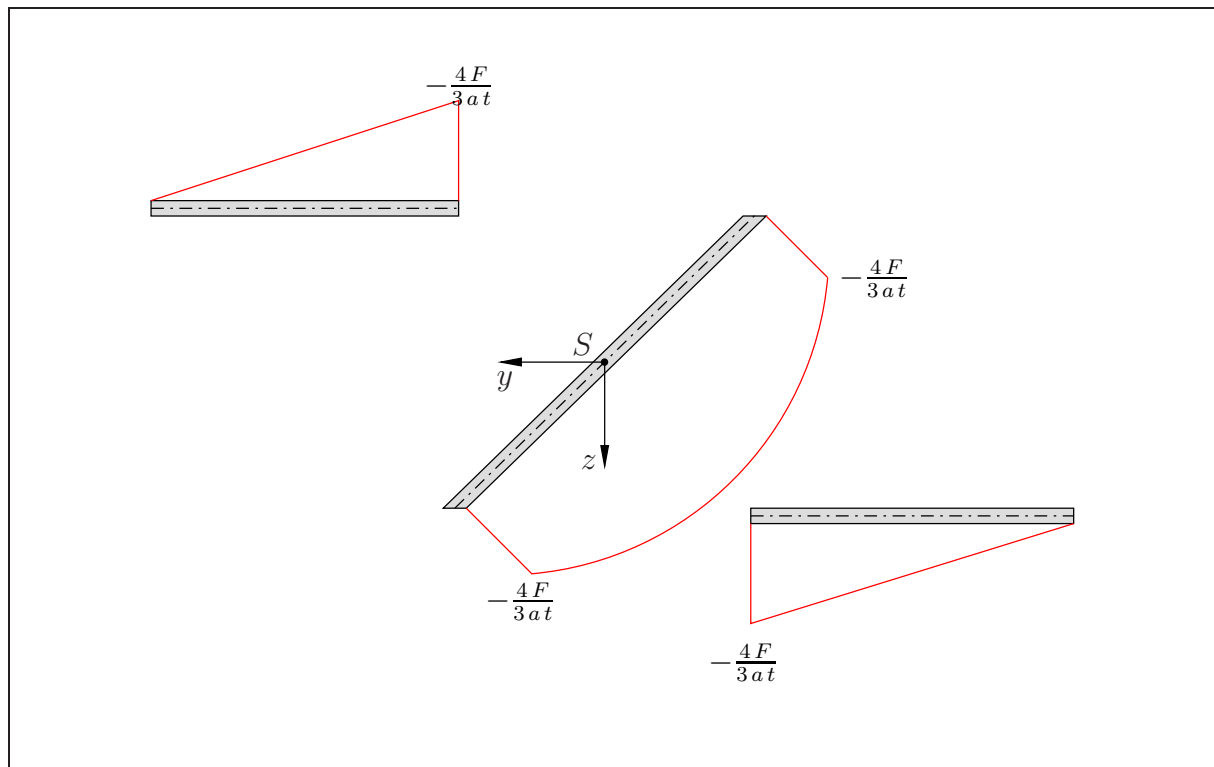
$$S_y(s_2) = -\frac{1}{2} \left( a - \frac{\sqrt{2}}{2} s_2 \right) s_2 t - \frac{1}{2} a^2 t$$

**Aufgabe 1** (Seite 2 von 3)

Bestimmen Sie das statische Moment  $S_y(s_3)$  bezüglich der Koordinate  $s_3$  für den Teilbereich  $0 \leq s_3 \leq a$ . **(0,5 Punkte)**

$$S_y(s_3) = -\frac{1}{2} a^2 t + \frac{1}{2} a s_3 t$$

Zeichnen Sie qualitativ den Verlauf der Schubspannung (Profil zur zeichnerischen Klarheit aufgetrennt). Tragen Sie dabei die Beträge der Werte für die Schubspannungen an den Stellen  $s_1 = 0$ ,  $s_1 = a$ ,  $s_3 = 0$  und  $s_3 = a$  in Abhängigkeit von  $F$ ,  $a$  und  $t$  ein. Kennzeichnen Sie außerdem die Stelle, an der die betragsmäßig maximale Schubspannung auftritt. **(3,0 Punkte)**



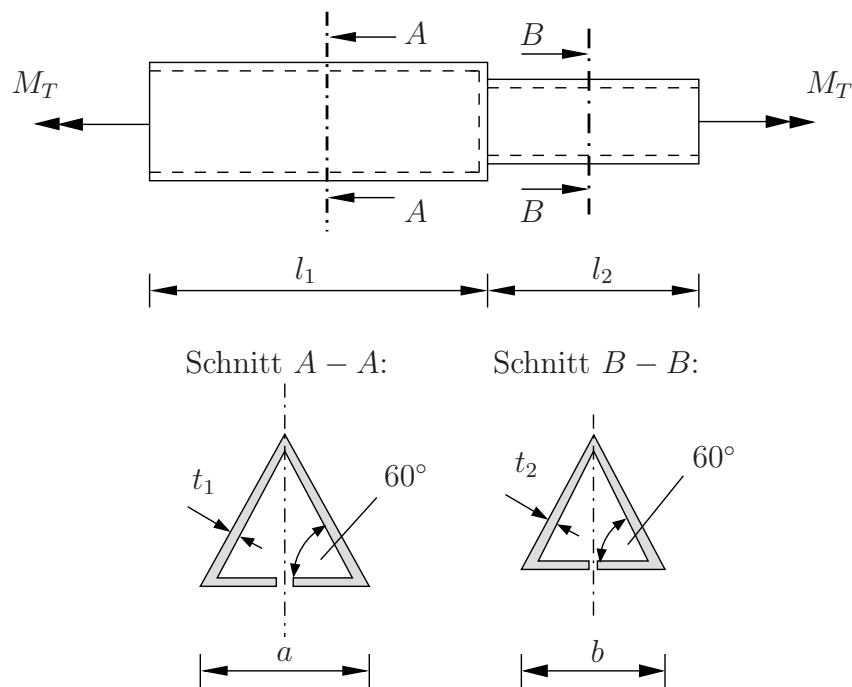
Bestimmen Sie den Wert der betragsmäßig größten Schubspannung  $\tau_{\max}$  in Abhängigkeit von  $F$ ,  $a$  und  $t$ . **(1,0 Punkte)**

$$\tau_{\max} = \frac{F}{at} \left[ -\frac{\sqrt{2}}{3} - \frac{4}{3} \right]$$

**Aufgabe 1** (Seite 3 von 3)

b)

Eine aus zwei dünnwandigen, geschlitzten Dreieckswellen zusammengesetzte Welle wird an den Enden durch die entgegengesetzt wirkenden Momente  $M_T = 1,2 \times 10^3 \text{ Ncm}$  belastet.



Bestimmen Sie den Wert der Schubspannungen in den Schnitten A–A und B–B. Nutzen Sie dabei folgende Werte und runden Sie auf zwei Nachkommastellen. **(2,0 Punkte)**

$$l_1 = 80 \text{ cm}, l_2 = 50 \text{ cm}, t_1 = 0,1 \text{ cm}, t_2 = 0,2 \text{ cm}, a = 8 \text{ cm}, b = 7 \text{ cm}, G = 8 \times 10^6 \text{ N/cm}^2$$

$$\tau_{\max}^A = 15000 \frac{\text{N}}{\text{cm}^2}$$

$$\tau_{\max}^B = 4285 \frac{\text{N}}{\text{cm}^2}$$

Berechnen Sie die Verdrehwinkel der Querschnitte an beiden Wellenenden relativ zur Übergangsstelle zwischen den Wellen. **(2,0 Punkte)**

$$\theta^A = 1,5 \approx 85,95^\circ$$

$$\theta^B = 0,134 \approx 7,674^\circ$$

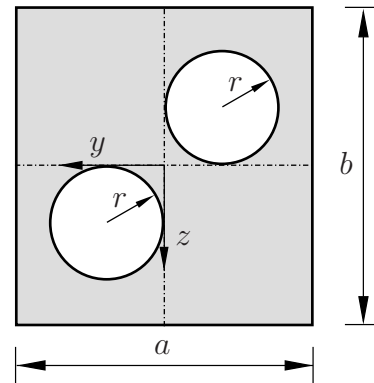
**Aufgabe 2** (Seite 1 von 3)

a) Gegeben ist das dargestellte Profil (Abmessungen  $a$ ,  $b$ ), welches zwei kreisförmige Bohrungen (Radius  $r$ ) aufweist.

Bestimmen Sie die Flächenträgheitsmomente  $I_y$ ,  $I_z$  und  $I_{yz}$  bezüglich des gegebenen Schwerpunktsystems.

**(3,0 Punkte)**

**Hinweis:** Sie brauchen die Terme dabei **nicht** zusammenzufassen.



$$I_y = \frac{a b^3}{12} - \frac{1}{2} \pi r^4 - 2 \pi r^4$$

$$I_z = \frac{a^3 b}{12} - \frac{1}{2} \pi r^4 - 2 \pi r^4$$

$$I_{yz} = 2 \pi r^4$$

Berechnen Sie für den Fall  $b = a$  die Hauptflächenträgheitsmomente  $I_1$ ,  $I_2$  (mit  $I_1 > I_2$ ) und den Winkel  $\varphi$  zwischen der  $y$ -Achse und der ersten Haupttrichtung. **(1,5 Punkte)**

$$I_1 = \frac{a^4}{12} - \frac{1}{2} \pi r^4$$

$$I_2 = \frac{a^4}{12} - \frac{9}{2} \pi r^4$$

$$\varphi = \frac{\pi}{4}$$

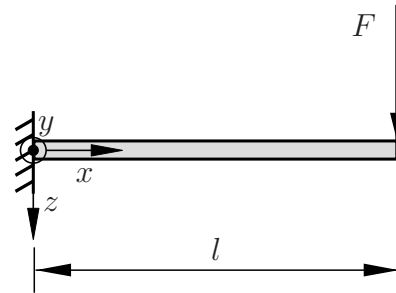
**Aufgabe 2** (Seite 2 von 3)

b) Für konkrete Relationen der Maße des Profils aus a) lauten die Flächenträgheitsmomente

$$I_y = \frac{37}{60} a^4, \quad I_z = \frac{7}{60} a^4,$$

$$I_{yz} = \frac{1}{25} a^4.$$

Ein Kragträger, dessen Querschnitt dieses Profil aufweist, ist wie dargestellt mit einer Einzelkraft in  $z$ -Richtung belastet. Der Elastizitätsmodul sei allgemein durch  $E$  gegeben.



Bestimmen Sie den Biegemomentenverlauf  $M_y(x)$ , die Funktion der Normalspannung  $\sigma_{xx}(x, y, z)$  und geben Sie darüber hinaus die Lage der Nulllinie in der Form  $y(z)$  an. **(3,0 Punkte)**

**Hinweis:** Runden Sie ggf. auf zwei Nachkommastellen.

$$M_y(x) = F [x - l]$$

$$\sigma_{xx}(x, y, z) = F [x - l] [1,66 z + 0,57 y]$$

$$y(z) = -\frac{175}{60} z = -2,92 z$$

Geben Sie weiterhin die Position  $x^*$  der maximalen Durchbiegung  $v(x^*)$  in Richtung der  $y$ -Achse sowie deren Betrag  $|v(x^*)|$  an. **(1,5 Punkte)**

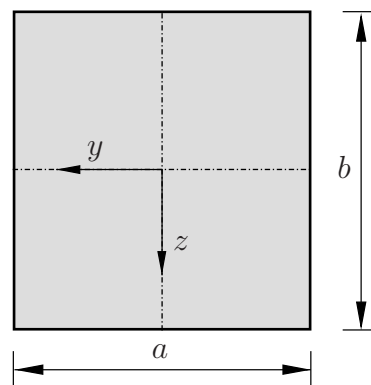
$$x^* = l$$

$$|v(x^*)| = 0,19 \frac{F l^3}{E a^4}$$

**Aufgabe 2** (Seite 3 von 3)

c) Betrachtet wird weiterhin der Querschnitt aus Aufgabenteil a). Schlagen Sie eine andere Anordnung der Bohrungen mit  $0 < r < a/4 \leq b/4$  vor, so dass die Durchbiegung sowohl in  $y$ - als auch in  $z$ -Richtung bei dem in b) gegebenen Lastfall minimiert wird. Skizzieren Sie qualitativ ihren Vorschlag in die folgende Zeichnung und begründen Sie ihn kurz! **(1,0 Punkte)**

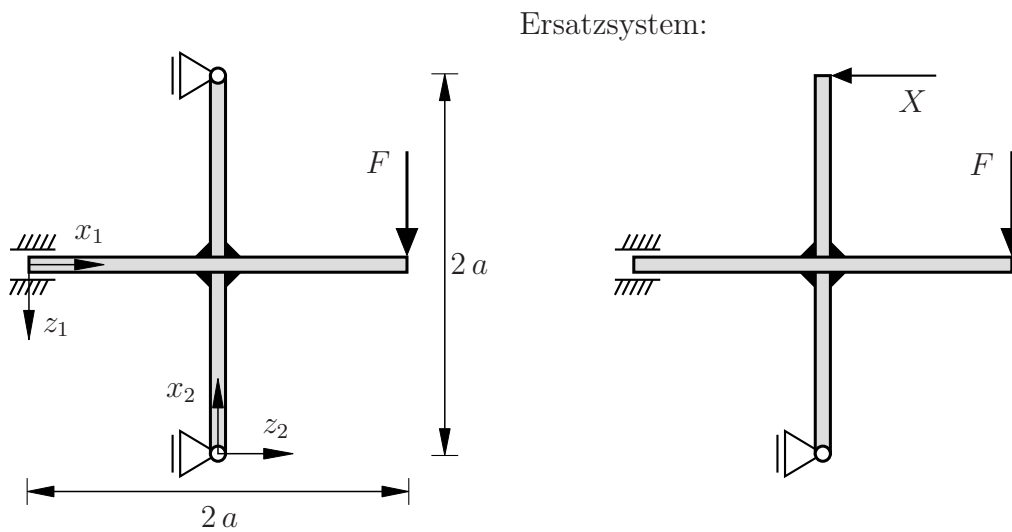
**Hinweis:** Ohne Begründung wird die Aufgabe mit 0 Punkten bewertet.



- Symmetrisch um  $z$ - bzw.  $y$ -Achse  $\Rightarrow I_{yz} = 0$   
 $\Rightarrow$  Keine schiefe Biegung ( $v(x) = 0$ )
- Maximaler Flächenträgheitsmoment  $I_y$  (negative Steineranteile der Bohrungen fallen weg)  
 $\Rightarrow$  Maximale Steifigkeit um  $y$ -Achse

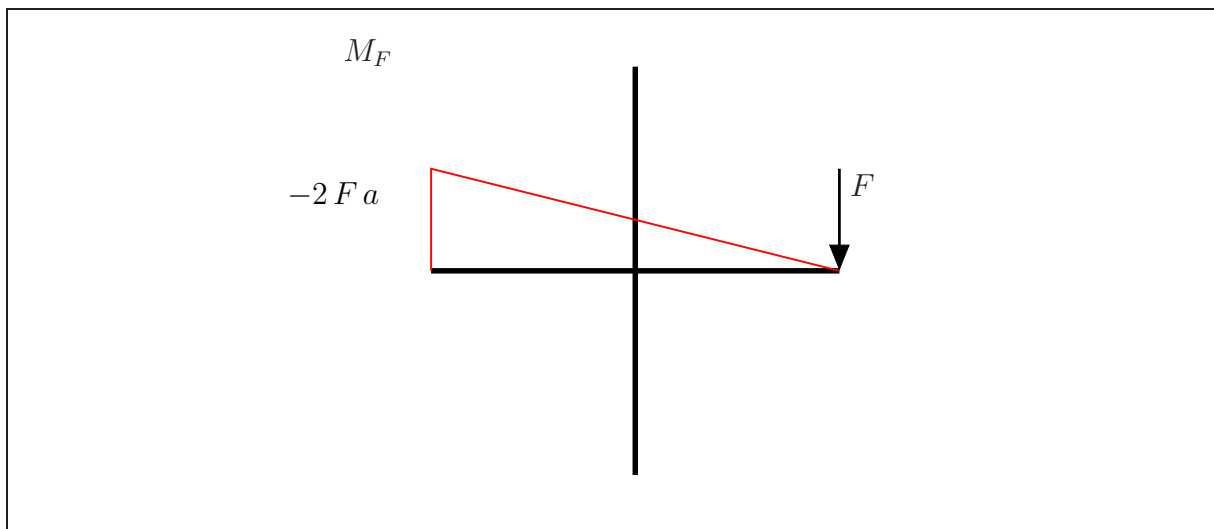
**Aufgabe 3** (Seite 1 von 4)

Der auf der linken Seite dargestellte Rahmen (Biegesteifigkeit  $EI$ ) besteht aus zwei Teilstücken der Länge  $2a$ , welche biegestarr miteinander verbunden sind. Abmessungen, Lagerungen und Belastung des Systems sind der Zeichnung zu entnehmen. Im rechten Bild ist ein statisch bestimmtes Ersatzsystem mit der statisch überzähligen Kraft  $X$  vorgegeben. Anteile aus Normal- und Schubverformung sind hier generell zu vernachlässigen.



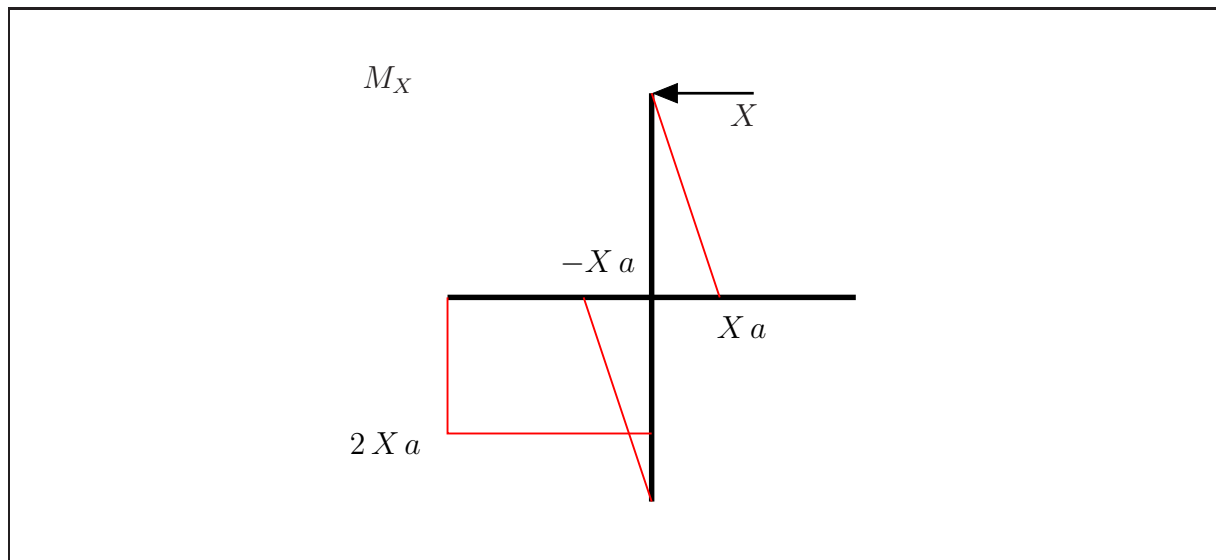
a)

Zeichnen Sie den Biegemomentenverlauf  $M_F$  des statisch bestimmten Ersatzsystems bezüglich der vorgegebenen lokalen Koordinatensysteme in Abhängigkeit von  $F$  und für  $X = 0$  unter Angabe charakteristischer Werte in die nachfolgende Skizze ein. Geben Sie darüber hinaus den jeweiligen Polynomgrad der Funktion an. **(1,5 Punkte)**



**Aufgabe 3** (Seite 2 von 4)

Zeichnen Sie den Biegemomentenverlauf  $M_X$  des statisch bestimmten Ersatzsystems bezüglich der vorgegebenen lokalen Koordinatensysteme in Abhängigkeit von  $X$  und für  $F = 0$  unter Angabe charakteristischer Werte in die nachfolgende Skizze ein. Geben Sie darüber hinaus den jeweiligen Polynomgrad der Funktion an. **(2,5 Punkte)**



Geben Sie die im System gespeicherte Gesamtenergie  $\Pi$  als Summe einzelner (nicht zu vernachlässigender) Integrale an. Geben Sie dabei die konkreten Integrationsgrenzen an und verwenden Sie die allgemeinen Ausdrücke  $M_F(x_i)$  sowie  $M_X(x_i)$  für die Schnittgrößenfunktionen. Die tatsächlichen Funktionen der Schnittgrößen sollen hier **nicht** eingesetzt werden. **(2,0 Punkte)**

$$\begin{aligned} \Pi = & \int_0^a [M_F(x_1) + M_X(x_1)]^2 dx_1 + \int_a^{2a} M_F^2(x_1) dx_1 \\ & + \int_0^a M_X^2(x_2) dx_2 + \int_a^{2a} M_x^2(x_2) dx_2 \end{aligned}$$



**Aufgabe 3** (Seite 3 von 4)

b)

Das rechts dargestellte Balkentragwerk mit drei gleich langen Schenkeln (Länge  $a$ ) wird durch die Streckenlast  $q$  belastet. Die Stabkraft des in Punkt B verbundenen Stabs wurde als statisch überzählige Kraft  $X$  gewählt. Die Funktionen der Biegemomentenverläufe sind wie folgt vorgegeben:

- in Abhängigkeit von  $q$  für  $X = 0$ :

$$M_y^q(x_1) = -\frac{3}{8} q a \left[ (4 + \sqrt{3}) a - 4 x_1 \right]$$

$$M_y^q(x_2) = -\frac{3}{4} q x_2^2$$

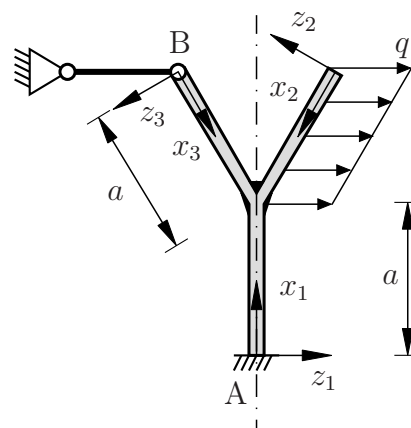
$$M_y^q(x_3) = 0$$

- in Abhängigkeit von  $X$  für  $q = 0$ :

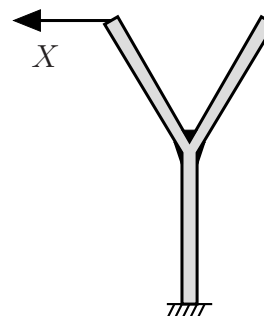
$$M_y^X(x_1) = \frac{1}{2} X [a - 2 x_1]$$

$$M_y^X(x_2) = 0$$

$$M_y^X(x_3) = \frac{1}{2} X x_3$$



Ersatzsystem



Berechnen Sie die statisch überzählige Kraft  $X$ . Tragen Sie dazu die wichtigsten Zwischenschritte sowie das endgültige Ergebnis in das Kästchen auf der nachfolgenden Seite ein. Es ist darauf zu achten, dass der Lösungsweg schlüssig und vollständig dargestellt wird. (4,0 Punkte)

**Aufgabe 3** (Seite 4 von 4)

$$2 EI \Pi = \int_0^a [M_y^q(x_1) + M_y^X(x_1)]^2 dx_1 + \int_0^a [M_y^q(x_2)]^2 dx_2 + \int_0^a [M_y^X(x_3)]^2 dx_3$$

$$\frac{\partial \Pi}{\partial X} \stackrel{!}{=} 0 \rightarrow \int_0^a [M_y^q(x_1) + M_y^X(x_1)] \frac{\partial M_y^X}{\partial X} dx_1 + \int_0^a M_y^X(x_3) \frac{\partial M_y^X}{\partial X} dx_3 = 0$$

$$\vdots$$

$$X = \frac{3}{4} q a$$