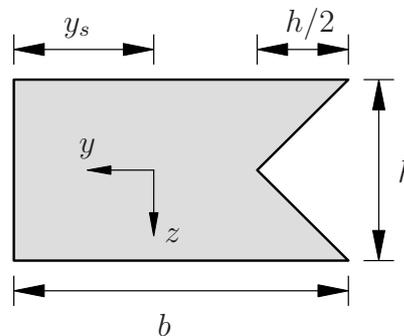


**Aufgabe 1** (Seite 1 von 3)

a)

Gegeben ist das dargestellte Profil mit Abmessungen  $b$ ,  $h$  und einer dreiecksförmigen Aussparung der Höhe  $h/2$ .

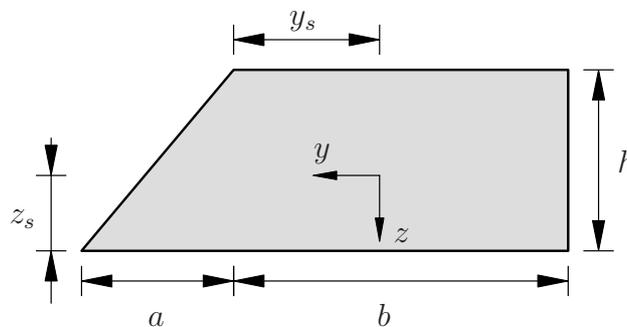


Bestimmen Sie das Flächenträgheitsmoment  $I_y$  bezüglich des gegebenen  $y$ - $z$ -Schwerpunktskoordinatensystems. Fassen Sie die einzelnen Terme **nicht** zusammen. (1,5 Punkte)

$$I_y =$$

b)

Betrachten Sie nun das Profil mit einer Abschrägung der Breite  $a$ .



Bestimmen Sie das Deviationsmoment  $I_{yz}$  bezüglich des gegebenen  $y$ - $z$ -Schwerpunktskoordinatensystems. Fassen Sie die einzelnen Terme **nicht** zusammen. (1,5 Punkte)

$$I_{yz} =$$

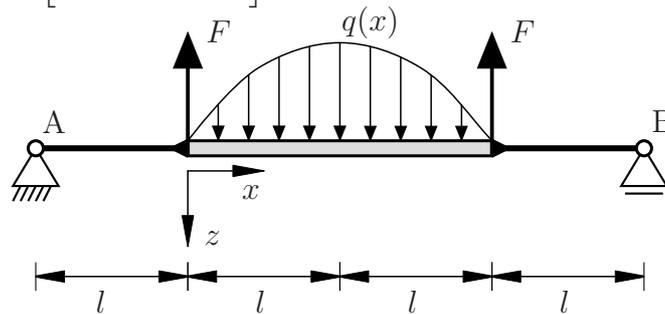
**Hinweis:** Flächenträgheitsmomente für ein rechtwinkliges Dreieck mit Katheten  $g$  und  $h$  und der  $y$ -Achse parallel zur Grundseite  $g$ :

$$I_y = \frac{g h^3}{36}, \quad I_z = \frac{h g^3}{36}, \quad I_{yz} = -\frac{g^2 h^2}{72}.$$

**Aufgabe 1** (Seite 2 von 3)

c)

An dem unten abgebildeten Balken (Biegesteifigkeit  $EI$ ) sind an jeder Seite biegestarke Stangen angeschweißt und wie dargestellt gelagert. Auf den Balken wirkt eine quadratische Streckenlast  $q(x) = q_0 [1 - [x/l - 1]^2]$  sowie zwei Einzelkräfte  $F = [2/3] q_0 l$ .



Bestimmen Sie den Biegemomentenverlauf  $M(x)$  des Balkens bezüglich des vorgegebenen lokalen Koordinatensystems. Die Lagerreaktionen wurden bereits zu  $A_x = 0, A_y = 0$  und  $B = 0$  berechnet. **(1,5 Punkte)**

$M(x) =$

Geben Sie nun die bestimmende DGL für die Biegelinie  $w(x)$  des Balkens an. **(0,5 Punkte)**

DGL:

d)

Bei dem System aus Aufgabenteil c) wird der Balken nun nur noch mit einer **konstanten** Streckenlast  $q_0$  belastet ( $F = 0$ ). Daraus ergibt sich die Biegelinie

$$EI w(x) = -q_0 \frac{x^4}{24} - q_0 l \frac{x^3}{6} - q_0 l \frac{x^2}{2} + \frac{5}{3} q_0 x l^3 + \frac{5}{3} q_0 l^4 .$$

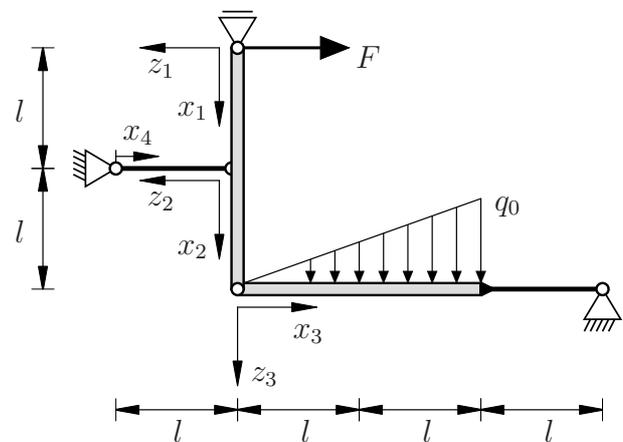
**Aufgabe 1** (Seite 3 von 3)

Bestimmen Sie die maximale Streckenlast  $q_0$  so, dass die maximale Durchbiegung der Biegelinie  $w(x)$  den Betrag  $\delta$  nicht überschreitet. **(1,0 Punkte)**

$q_0 \leq$

e)

Das nebenstehende System besteht aus zwei gelenkig verbundenen dehnstarrten Balken (Längen  $2l$ , Biegesteifigkeiten  $EI$ ). Der senkrechte Balken ist mittig mit einer Pendelstütze verbunden. Der waagrechte Balken ist am rechten Ende fest mit einem **starrten** Stab verschweißt und über diesen gelagert. Das System ist durch die Einzelkraft  $F$  sowie die linear veränderliche Streckenlast (Maximalwert  $q_0$ ) belastet. Die Funktion  $u_4(x_4)$  zur Beschreibung der Ausdehnung der Pendelstütze sei bekannt.



Geben Sie alle **kinematischen** Rand- und Übergangsbedingungen an, die zur Bestimmung der Biegelinien  $w_i(x_i)$  des Gesamtsystems erforderlich sind. Kennzeichnen Sie die zugehörigen Bereiche eindeutig mit den entsprechenden Indizes. **(3,0 Punkte)**

Für die Biegelinie  $w_2(x_2)$  wurde der Ansatz  $EI w_2(x_2) = \frac{1}{6} F [x_2 - l]^3 + C_1 x_2 + C_2$  ermittelt. Bestimmen Sie die Konstanten  $C_1$  und  $C_2$ . **(1,0 Punkte)**

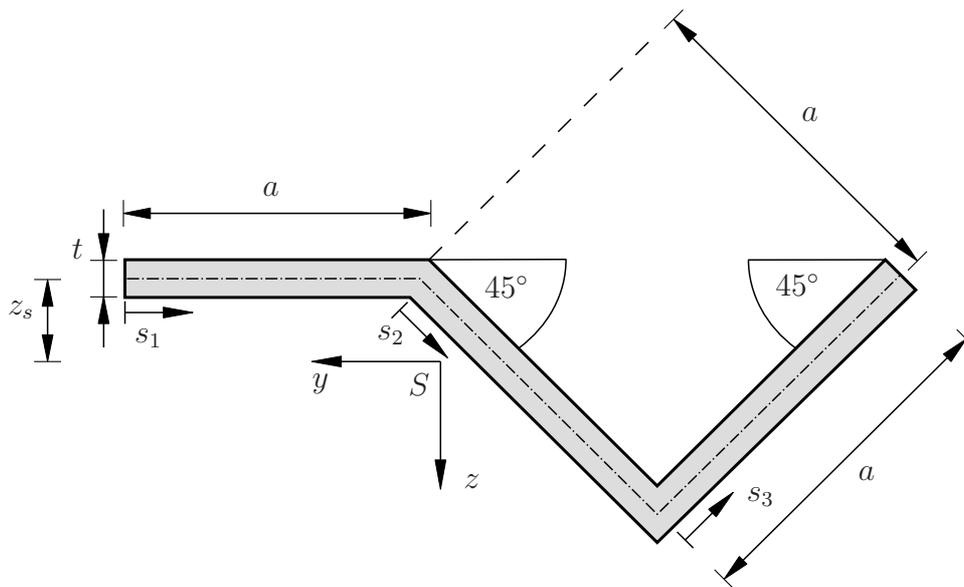
$C_1 =$

$C_2 =$

**Aufgabe 2** (Seite 1 von 4)

a)

Betrachtet wird ein als masselos anzunehmendes dünnwandiges Profil ( $t \ll a$ ). Die Abmessungen des Querschnitts sind der Abbildung zu entnehmen. Der Abstand  $z_s$  des horizontalen Segments zum Schwerpunkt  $S$  und das Flächenträgheitsmoment  $I_y$  sind als bekannt anzunehmen.



Bestimmen Sie die statischen Momente der Teilbereiche  $S_y(s_1)$  und  $S_y(s_2)$ . Fassen Sie die Ergebnisse **nicht** zusammen. **(2,0 Punkte)**

$S_y(s_1) =$

$S_y(s_2) =$

Die statischen Momente  $S_y(s_1)$ ,  $S_y(s_2)$  und  $S_y(s_3)$  seien nun bekannt. Erklären sie kurz, wie sie die Plausibilität der Funktion  $S_y(s_3)$  einfach prüfen können. **(1,0 Punkte)**

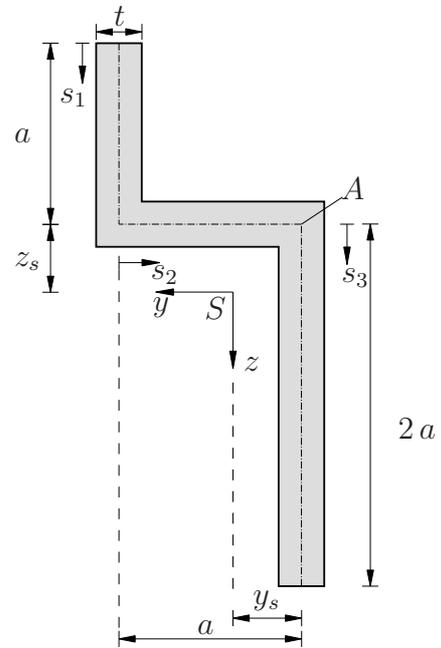
**Aufgabe 2** (Seite 2 von 4)

b)

Das nebenstehend abgebildete als masselos anzunehmende dünnwandige Profil ( $t \ll a$ ) wird mit einer Querkraft  $Q$  in positive  $z$ -Richtung belastet. Das statische Moment im ersten Teilbereich lautet

$$S_y(s_1) = \frac{s_1^2 t}{2} - \frac{11}{8} s_1 a t.$$

Des Weiteren sind das Flächenträgheitsmoment  $I_y$  und die Schwerpunktsabstände  $y_s$  und  $z_s$  vom Schwerpunkt  $S$  als bekannt anzunehmen.



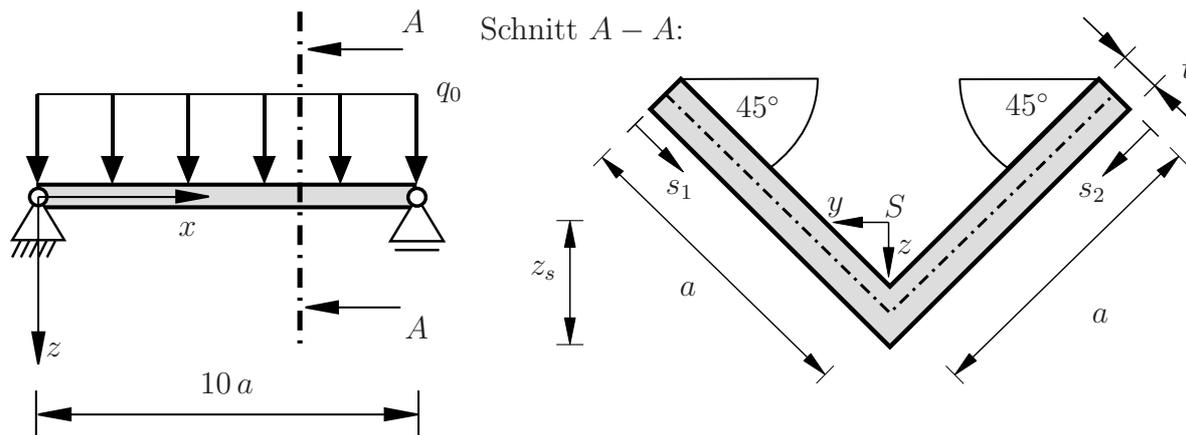
Berechnen Sie die Lage  $y_m$  des Schubmittelpunktes bezüglich des Eckpunktes  $A$  des Profils. Stellen Sie das Vorgehen in wenigen Zwischenschritten nachvollziehbar dar.

**(3,0 Punkte)**

**Aufgabe 2** (Seite 3 von 4)

c)

Ein masseloses dünnwandiges L-Profil ( $t \ll a$ ) der Länge  $10 a$  wird durch eine Streckenlast belastet und ist wie dargestellt gelagert. Die Abmessungen des Profils sind im Profilschnitt dargestellt.



Das Flächenträgheitsmoment des Querschnittes  $I_y = t a^3/12$  sowie der Schwerpunktsabstand  $z_s = (\sqrt{2} a)/4$  sind bekannt. Die Wirklinie der Streckenlast  $q_0$  verläuft durch den Schubmittelpunkt. Die maximale Schubspannung im Profil ist bereits berechnet worden zu  $\tau_{\max} = -(3 Q(x))/(2 \sqrt{2} t a)$ .

An der Stelle  $x = 0$  ergeben sich die Schnittgrößen zu

$$Q(x = 0) = 5 a q_0 \text{ und } M(x = 0) = 0 .$$

Berechnen Sie die maximale Vergleichsspannung im Querschnitt an der Stelle  $x = 0$  nach der Gestaltänderungsenergiehypothese. Begründen Sie, an welcher Stelle  $z$  im Profil dieser Wert auftritt. **(2,0 Punkte)**

TU Dortmund

Fakultät Maschinenbau Institut für Mechanik

Prof. Dr.-Ing. A. Menzel

Prof. Dr.-Ing. J. Mosler

Vorname: \_\_\_\_\_

Nachname: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

**Aufgabe 2** (Seite 4 von 4)

An der Stelle  $x = 5a$  ergeben sich die Schnittlasten zu

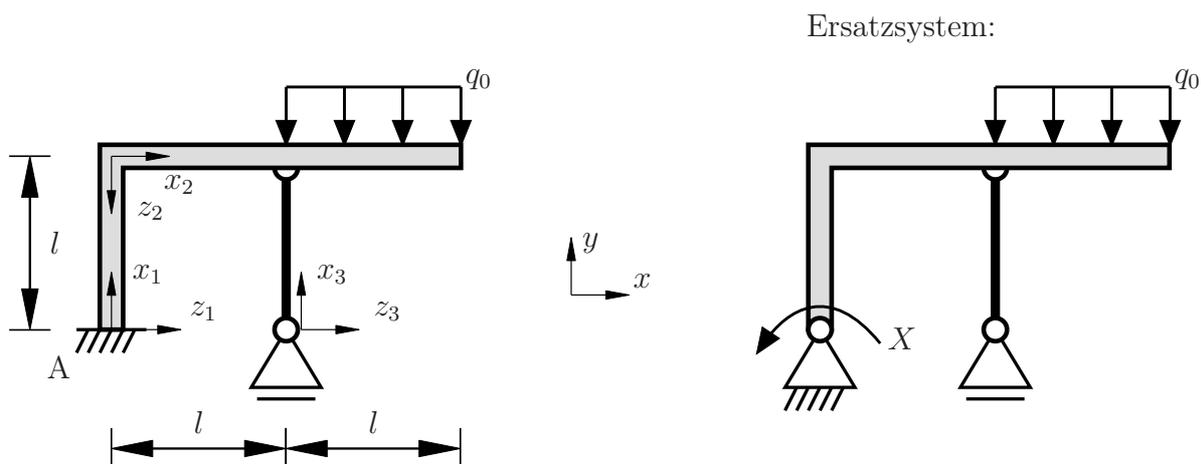
$$Q(x = 5a) = 0 \text{ und } M(x = 5a) = \frac{25a^2 q_0}{2}.$$

Berechnen Sie die maximale Vergleichsspannung im Querschnitt an  $x = 5a$  nach der Gestaltänderungsenergiehypothese. Begründen Sie, an welcher Stelle  $z$  im Profil dieser Wert auftritt. **(2,0 Punkte)**

**Aufgabe 3** (Seite 1 von 5)

a)

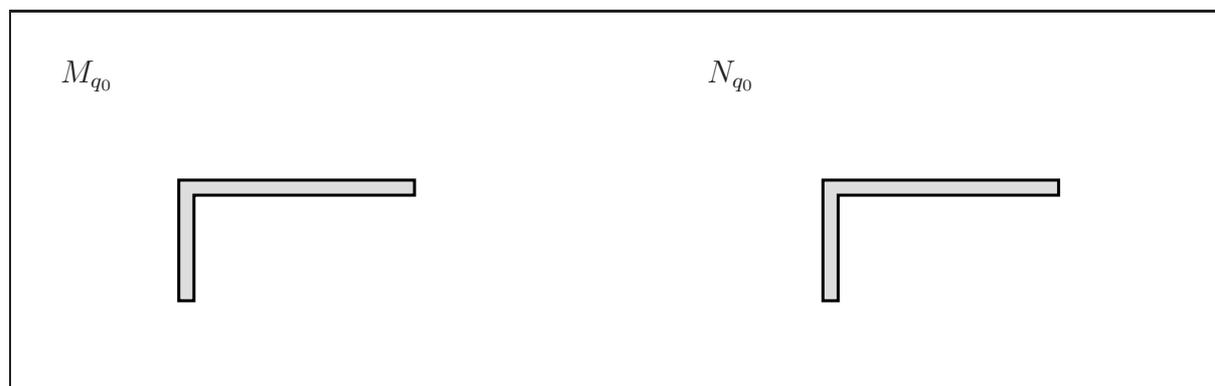
Der links abgebildete Rahmen (Biegesteifigkeit  $EI$ , Dehnsteifigkeit  $EA$ ) ist wie dargestellt gelagert und belastet. Die Pendelstütze ist als **starr** anzunehmen. Im rechten Bild ist ein statisch bestimmtes Ersatzsystem mit dem statisch überzähligen Auflagermoment  $X$  vorgegeben.



Für  $X = 0$  ergeben sich die Lagerreaktionen im Ersatzsystem am Punkt A bezüglich der positiv definierten Koordinatenrichtungen des  $x$ - $y$ -Koordinatensystems sowie die (Zug-) Stabkraft  $S$  zu

$$A_x = 0, \quad A_y = -\frac{1}{2} q_0 l, \quad S = -\frac{3}{2} q_0 l.$$

Zeichnen Sie den Biegemomentenverlauf  $M_{q_0}$  und den Normalkraftverlauf  $N_{q_0}$  des statisch bestimmten Ersatzsystems bezüglich der vorgegebenen lokalen Koordinatensysteme in Abhängigkeit von  $q_0$  und für  $X = 0$  unter Angabe charakteristischer Werte in die nachfolgende Skizze ein. Geben Sie darüber hinaus die jeweiligen Polynomgrade  $p$  der Funktionen an. **(2,0 Punkte)**

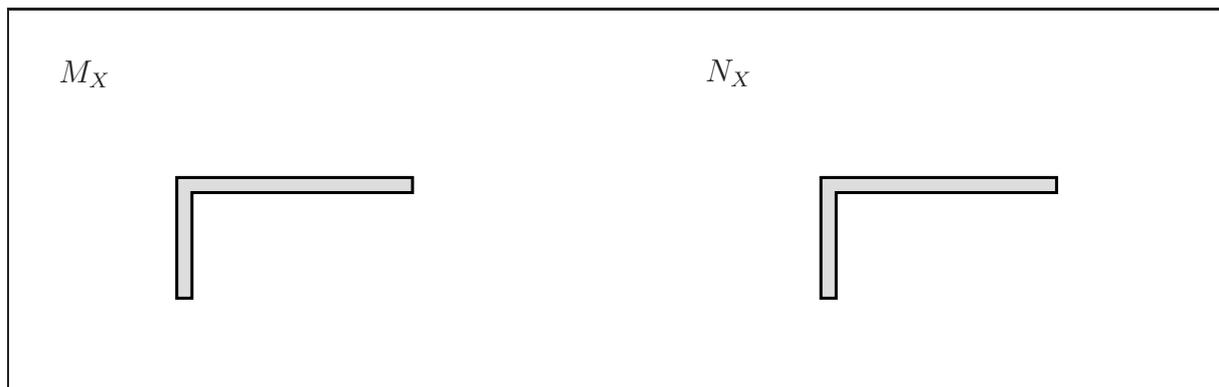


**Aufgabe 3** (Seite 2 von 5)

Für  $q_0 = 0$  ergeben sich die Lagerreaktionen im Ersatzsystem am Punkt A bezüglich der positiv definierten Koordinatenrichtungen des  $x$ - $y$ -Koordinatensystems sowie die (Zug-) Stabkraft  $S$  zu

$$A_x = 0, \quad A_y = \frac{X}{l}, \quad S = \frac{X}{l}.$$

Zeichnen Sie den Biegemomentenverlauf  $M_X$  und den Normalkraftverlauf  $N_X$  des statisch bestimmten Ersatzsystems bezüglich der vorgegebenen lokalen Koordinatensysteme in Abhängigkeit von  $X$  und für  $q_0 = 0$  unter Angabe charakteristischer Werte in die nachfolgende Skizze ein. Geben Sie darüber hinaus die jeweiligen Polynomgrade  $p$  der Funktionen an. **(2,0 Punkte)**



Geben Sie die im System gespeicherte Gesamtenergie  $\Pi$  als Summe einzelner Integrale an. Geben Sie dabei die konkreten Integrationsgrenzen an und verwenden Sie die allgemeinen Ausdrücke  $M_{q_0}$ ,  $M_X$ ,  $N_{q_0}$  und  $N_X$  für die Schnittgrößenfunktionen. Die tatsächlichen Funktionen der Schnittgrößen sollen hier **nicht** eingesetzt werden.

Anteile aus Schubverformung sind in diesem Aufgabenteil zu vernachlässigen.

**(1,0 Punkte)**

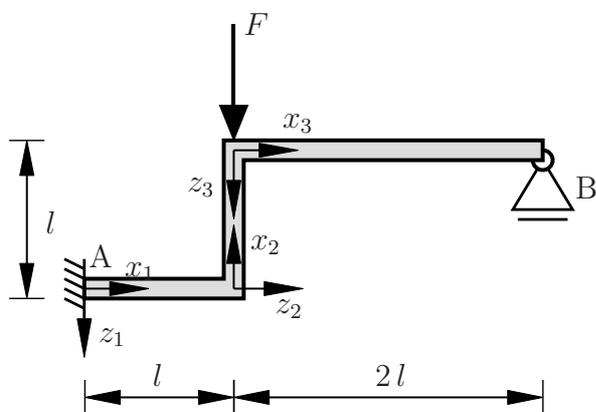
$\Pi =$

**Aufgabe 3** (Seite 3 von 5)

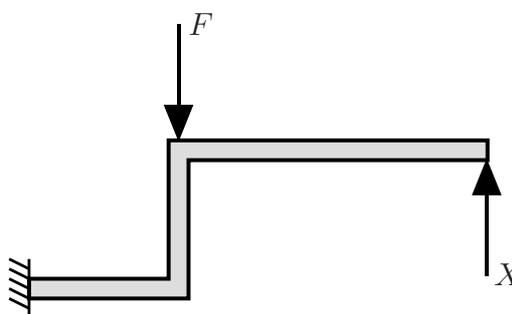
b)

Der links abgebildete Rahmen (Dehnsteifigkeit  $EA$ , Biegesteifigkeit  $EI$ ) ist wie dargestellt gelagert und belastet.

Im rechten Bild ist ein statisch bestimmtes Ersatzsystem mit der statisch überzähligen Auflagerkraft  $X$  vorgegeben. Beiträge aus Schubverformung sind in diesem Aufgabenteil zu vernachlässigen.



Ersatzsystem:



Die Funktionen der Biegemomente und der Normalkräfte sind wie folgt für das Ersatzsystem vorgegeben und auf der folgenden Seite dargestellt:

in Abhängigkeit von  $F$  für  $X = 0$ :

$$M_F(x_1) = F [x_1 - l]$$

$$M_F(x_2) = 0$$

$$M_F(x_3) = 0$$

$$N_F(x_1) = 0$$

$$N_F(x_2) = -F$$

$$N_F(x_3) = 0$$

in Abhängigkeit von  $X$  für  $F = 0$ :

$$M_X(x_1) = X [3l - x_1]$$

$$M_X(x_2) = 2 X l$$

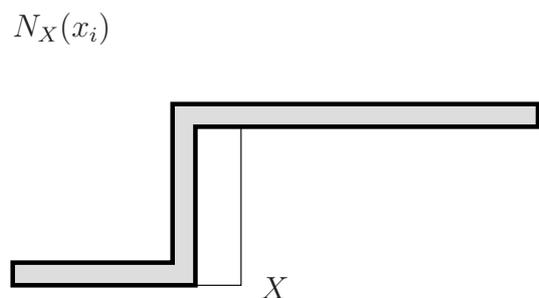
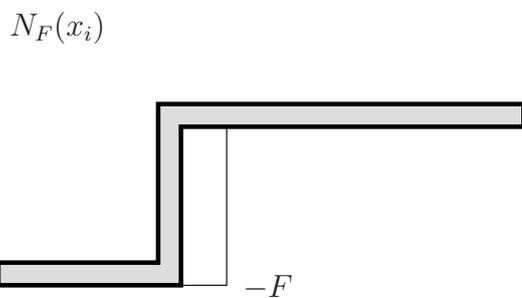
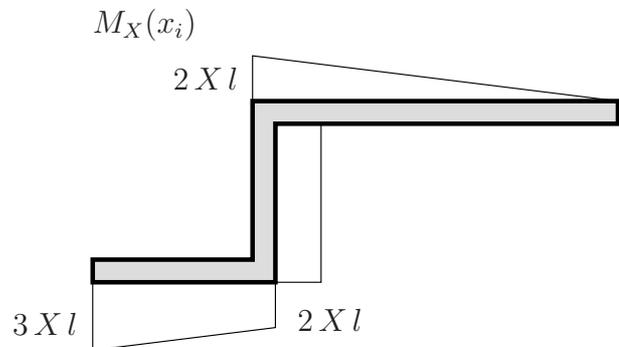
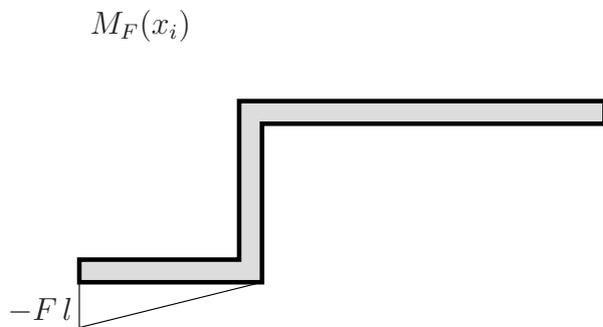
$$M_X(x_3) = X [2l - x_3]$$

$$N_X(x_1) = 0$$

$$N_X(x_2) = X$$

$$N_X(x_3) = 0$$

**Aufgabe 3** (Seite 4 von 5)



Berechnen Sie die statisch überzählige Kraft  $X$ . Tragen Sie dazu die wichtigsten Zwischenschritte sowie das endgültige Ergebnis in das **Kästchen auf der nachfolgenden Seite** ein. Es ist darauf zu achten, dass der Lösungsweg schlüssig und vollständig dargestellt wird. **(5,0 Punkte)**

TU Dortmund

Fakultät Maschinenbau Institut für Mechanik

Prof. Dr.-Ing. A. Menzel

Prof. Dr.-Ing. J. Mosler

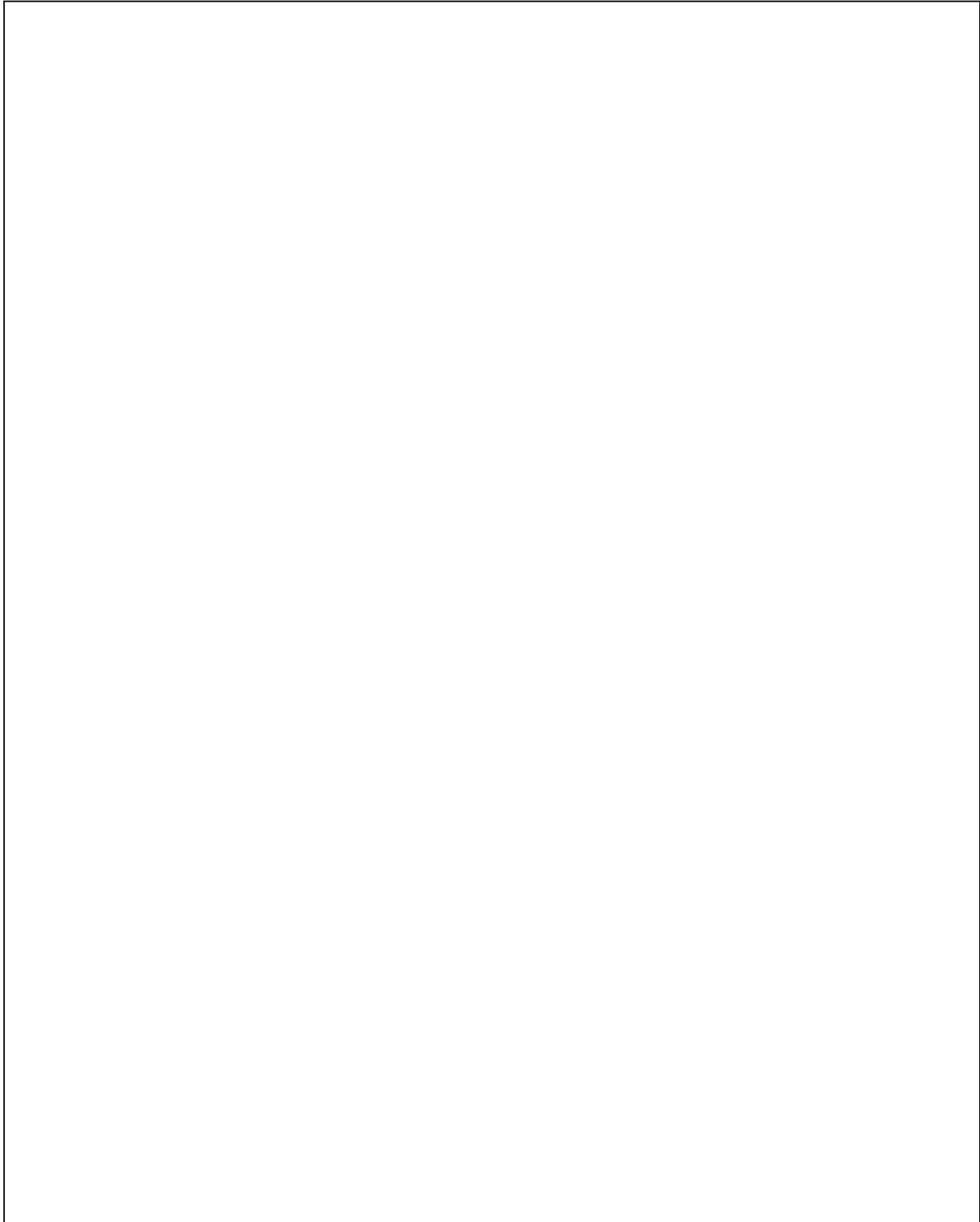
Vorname: \_\_\_\_\_

Nachname: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

**Aufgabe 3** (Seite 5 von 5)

Lösung zu Aufgabenteil b):

A large empty rectangular box with a thin black border, intended for the student to write their solution to the task.